

INTISARI

Rancang Bangun Alat Penjebak Tikus (mouse trap) di control via IOT

Oleh :

Moh. Iqbal

Program Studi Teknik Elektro Fakultas Teknik

Universitas Islam Lamongan

Bagaimana cara membuat alat penjebak tikus (mouse trap) otomatis dikontrol via IOT (internet of things) Bagaimana cara kerja fungsi alat penjebak tikus (mouse trap) otomatis dikontrol via IOT (internet of things) Identifikasi Masalah Pada tahap ini, dilakukan identifikasi permasalahan yang diangkat menjadi penelitian tugas akhir.

Proses identifikasi dilakukan melalui penelusuran sistem yang sudah banyak digunakan untuk melakukan pengendalian hama padi. Berdasarkan sistem yang sudah ada dirancang sebuah sistem baru yang sebagai pengembangan dari sistem tersebut. Pengujian alat menggunakan benda mati telah berhasil, alat mampu menjatuhkan target ke dalam bak sesuai dengan yang diharapkan. Setelah menjatuhkan target ke dalam bak maka alat dapat mengirim pemberitahuan ke aplikasi Blynk dan dapat dipantau langsung oleh user Membuat pergerakan servo lebih cepat, karena dengan semakin cepat pergerakannya maka tikus akan semakin sulit untukantisipasi kabur dari jebakan, pemilihan servo dapat mempengaruhi kualitas dan tingkat keawetan alat. Alat dapat ditambahi counter masuknya tikus ke dalam bak, selama ini counter hanya dilakukan saat proses menurunnya jungkat jungkit dan tikus sudah dianggap akan masuk ke dalam bak.

Kata Kunci : (mouse trap), internet of things, Blynk